

ER230-2700F

EFORT

ER230-2700F,
手腕可搬运质量230 kg, 可达半径2702 mm。

■ 功能特点

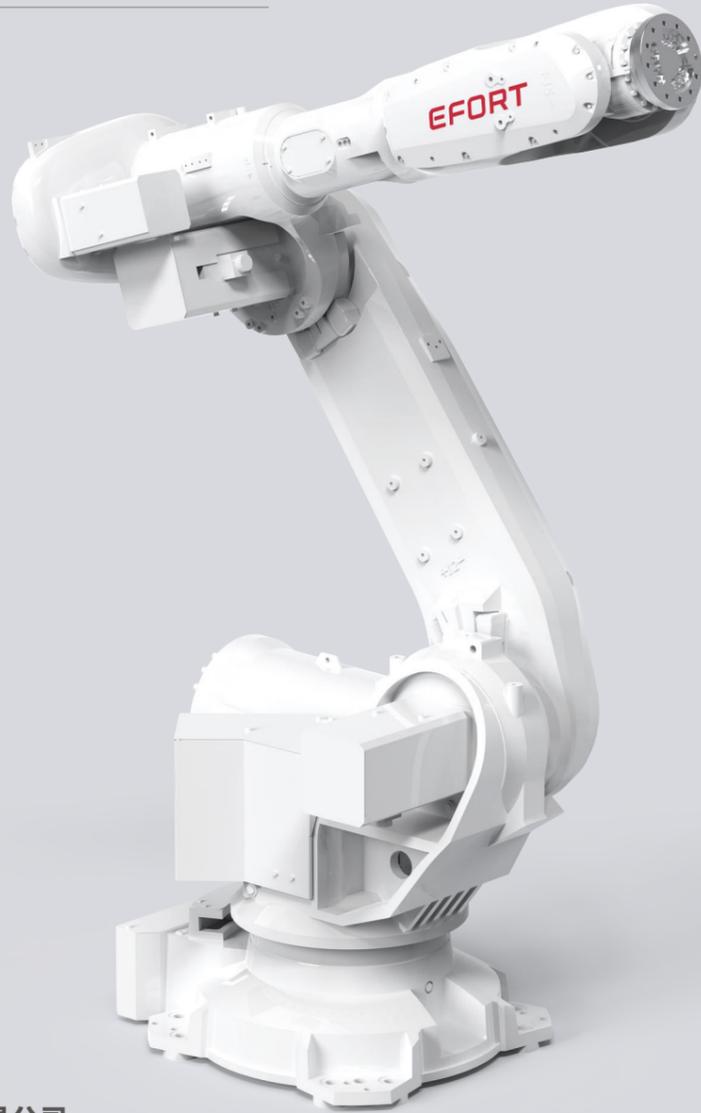
全新大负载平台产品, 高刚性齿轮连接, 结合先进算法, 确保精度更高、刚性更强、高速运行更稳定;
特殊涂装材料与工艺及密封防护设计使机器人具备优秀的耐高温、耐腐蚀特性。确保机器人长期在60°C高温及弱酸碱腐蚀环境下稳定工作;
定制罩壳设计、动力及通信线缆接头均采用专业防护处理, 满足IP67防护等级, 从容应对防水、防尘、防油污要求。

■ 适用场景

可应用于铸造、锻造等金属热加工及其他高温、高湿、腐蚀等场景。

■ 适用行业

适用于汽车、家电、金属、建材等行业。



扫码查看说明书

埃夫特智能机器人股份有限公司
EFORT Intelligent Robot Co., Ltd.

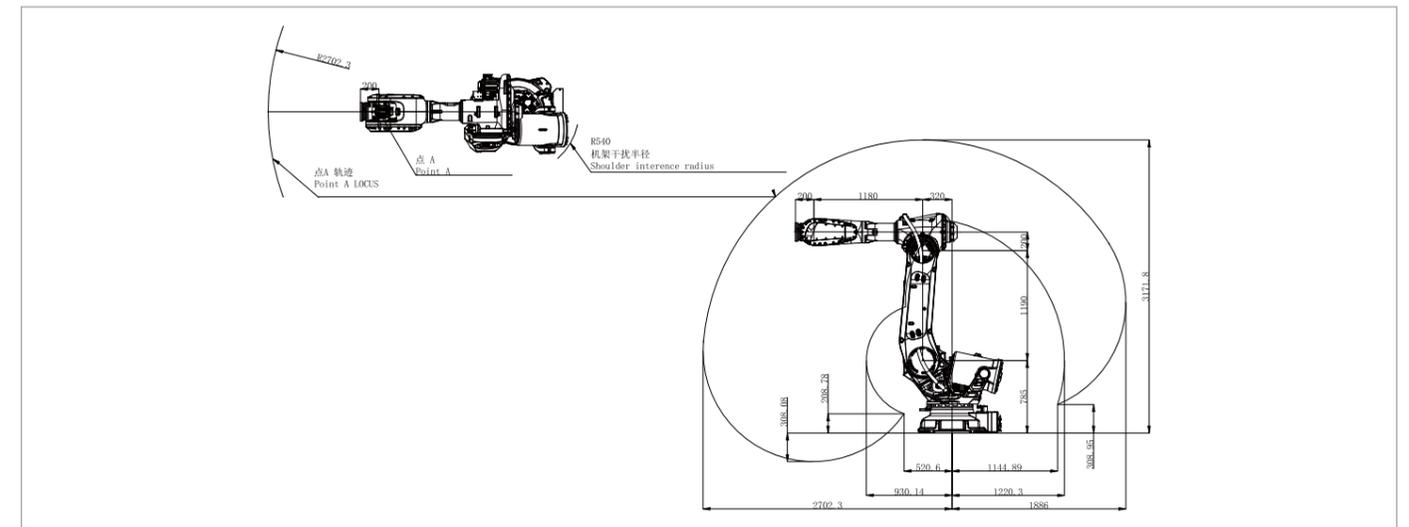
公司热线: 400-052-8877
公司地址: 中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
WWW.EFORT.COM.CN

产品参数 / SPECIFICATIONS

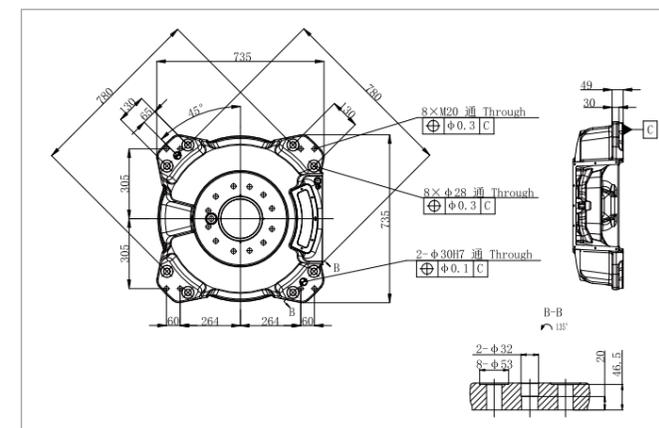
型号	ER230-2700F	
机构	多关节型机器人	
控制轴数	6轴	
手腕可搬运质量	230 kg	
重复定位精度	±0.05 mm	
本体质量	1345 kg	
可达半径	2702 mm	
本体防护等级	IP67	
控制柜防护等级	IP54	
驱动方式	AC伺服驱动	
安装方式	地面	
安装条件	环境温度	0~60 °C
	环境湿度	RH≤80% (无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	1400 N·m
	J5	1400 N·m
	J6	745 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	180 kg·m ²
	J5	180 kg·m ²
	J6	85 kg·m ²
最大单轴速度	J1	130°/sec
	J2	110°/sec
	J3	115°/sec
	J4	170°/sec
	J5	120°/sec
	J6	220°/sec
各轴运动范围	J1	±185°
	J2	+65°-85°
	J3	+180°-70°
	J4	±360°
	J5	±130°
	J6	±360°

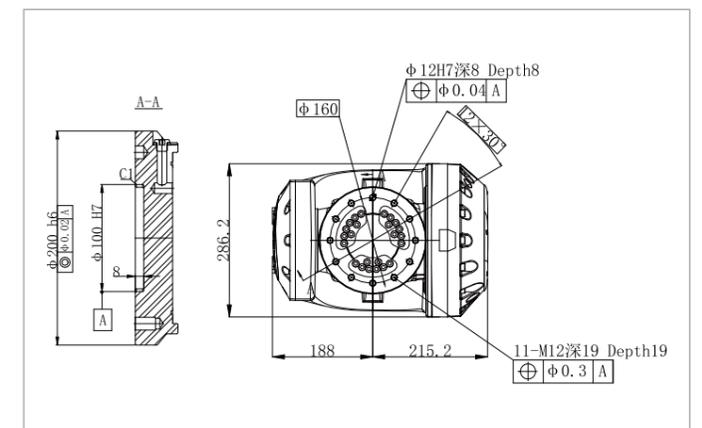
动作范围 / OPERATING SPACE



底座安装尺寸 / BASE MOUNTING SIZE



末端法兰安装尺寸 / END FLANGE MOUNTING SIZE



*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有, 如有更新, 恕不另行通知。